

UMĚLÁ INTELIGENCE V MODELOVÁNÍ A ŘÍZENÍ

Miroslav POKORNÝ

Praha 1996, BEN

Miroslav Pokorný

UMĚLÁ INTELIGENCE V MODELOVÁNÍ A ŘÍZENÍ

Bez předchozího písemného svolení nakladatelství nesmí být kterákoli část kopírována nebo rozmnožována jakoukoli formou (tisk, fotokopie, mikrofilm nebo jiný postup), zadána do informačního systému nebo přenášena v jiné formě či jinými prostředky.

Autor a nakladatelství nepřejímají záruku za správnost tištěných materiálů. Předkládané obrázky jsou zveřejněny bez ohledu na případné patenty třetích osob. Nároky na odškodnění na základě změn, chyb nebo vynechání jsou zásadně vyloučeny.

Veškerá práva vyhrazena.

© Miroslav Pokorný, Praha 1996

Nakladatelství BEN - technická literatura

Miroslav Pokorný: Umělá Inteligence v modelování řízení
BEN, Praha 1996
ISBN 80-901984-4-9

Obsah

| | |
|---|----|
| PŘEDMLUVA | 8 |
| POUŽITÁ SYMBOLIKA | 10 |
| ÚVOD | 15 |
| | |
| ČÁST A - MODELOVÁNÍ A UMĚLÁ INTELIGENCE | 18 |
| A.1 Z OBECNÉ TEORIE MODELOVÁNÍ | 18 |
| A.2 MODELY KONVENČNÍ | 20 |
| A.3 MEZE APLIKACE KONVENČNÍCH MODELŮ | 20 |
| A.4 PROBLEMATIKA MODELOVÁNÍ SLOŽITÝCH SOUSTAV | 21 |
| A.5 VYUŽITÍ ZNALOSTÍ V PROCESU MODELOVÁNÍ | 22 |
| A.6 INFORMAČNÍ ZTRÁTY PŘI MODELOVÁNÍ | 24 |
| Kontrolní otázky k části A | 25 |
| | |
| ČÁST B - KVALITATIVNÍ MODELY | 26 |
| B.1 PRINCIP KVALITATIVNÍHO POPISU | 26 |
| B.2 KVALITATIVNÍ PROMĚNNÁ | 26 |
| B.3 KVALITATIVNÍ ALGEBRA | 27 |
| B.4 KVALITATIVNÍ SIMULACE | 29 |
| Kontrolní otázky k části B | 33 |
| | |
| ČÁST C - SEMIKVALITATIVNÍ MODELY | 34 |
| C.1 PRINCIP SEMIKVALITATIVNÍHO POPISU | 34 |
| C.2 SEMIKVALITATIVNÍ PROMĚNNÁ | 34 |
| C.3 SEMIKVALITATIVNÍ ALGEBRA | 36 |
| C.4 SEMIKVALITATIVNÍ SIMULACE | 38 |
| Kontrolní otázky k části C | 39 |
| | |
| ČÁST D - FUZZY MODELY | 40 |
| D.1 FUZZY MNOŽINOVÁ TEORIE | 40 |
| D.2 JAZYKOVÁ PROMĚNNÁ | 43 |
| D.3 VÍCEHODNOTOVÁ LOGIKA A JAZYKOVÉ MODELY | 45 |
| D.4 PROHLÁŠENÍ A TYPY MODELŮ | 49 |
| D.5 APROXIMACE JAZYKOVÉHO MODELU | 50 |
| Kontrolní otázky k části D | 53 |
| | |
| ČÁST E - EXPERTNÍ SYSTÉMY | 54 |
| E.1 DEFINICE EXPERTNÍHO SYSTÉMU | 54 |
| E.2 ARCHITEKTURA EXPERTNÍHO SYSTÉMU | 55 |
| E.3 UŽIVATELSKÉ PROGRAMOVÉ VYBAVENÍ | 57 |
| E.4 AKTIVIZACE FUZZY MODELU | 58 |
| E.5 INTERPRETACE ODPOVĚDÍ EXPERTNÍCH SYSTÉMŮ | 59 |
| Kontrolní otázky k části E | 61 |

| | |
|--|------------|
| ČÁST F - FUZZY REGULÁTORY FLC | 62 |
| F.1 EXPERTNÍ SYSTÉMY A ŘÍZENÍ | 62 |
| F.2 KLASICKÝ POPIS ŘÍZENÍ SYSTÉMŮ | 63 |
| F.3 JAZYKOVÝ POPIS ŘÍZENÍ SYSTÉMŮ | 64 |
| F.4 ZÁKLADNÍ STRUKTURA A PARAMETRY SYSTÉMU FLC | 69 |
| F.5 STRATEGIE FUZZIFIKACE | 70 |
| F.6 ZNALOSTNÍ BÁZE | 70 |
| F.7 ROZHODOVACÍ LOGIKA | 79 |
| F.8 STRATEGIE DEFUZZIFIKACE | 84 |
| F.9 TYPY FUZZY REGULÁTORŮ | 86 |
| F.10 FUZZY SYSTÉMY FLC | 87 |
| Kontrolní otázky k části F | 88 |
| | |
| ČÁST G - INTELIGENTNÍ REGULÁTORY | 89 |
| G.1 VLASTNOSTI EXPERTNÍHO REGULÁTORU | 89 |
| G.2 EXPERTNÍ SYSTÉMY V REÁLNÉM ČASE | 91 |
| G.3 ARCHITEKTURA VÝPOČETNÍCH ALGORITMŮ | 93 |
| G.4 ARCHITEKTURA ZNALOSTNÍHO SYSTÉMU | 93 |
| G.5 SYSTÉMY INTELIGENTNÍHO ŘÍZENÍ | 94 |
| Kontrolní otázky k části G | 98 |
| | |
| ČÁST H - KOGNITIVNÍ MODELOVÁNÍ | 99 |
| H.1 FORMULACE PROBLÉMU | 99 |
| H.2 DEFINICE INŽENÝRSKÉHO EKVIVALENTU EXPERTA | 103 |
| H.3 KOGNITIVNÍ ANALÝZA | 103 |
| H.4 TERNÁRNÍ DIAGRAM | 106 |
| Kontrolní otázky k části H | 108 |
| | |
| ČÁST I - NEURONOVÉ SÍTĚ | 109 |
| I.1 STRUKTURA A FUNKCE BIOLOGICKÉHO NEURONU | 109 |
| I.2 MATEMATICKÝ MODEL NEURONU - PERCEPTRON | 110 |
| I.3 ARCHITEKTURA NEURONOVÉ SÍTĚ | 112 |
| I.4 STRATEGIE ADAPTAČNÍ METODY | 113 |
| Kontrolní otázky k části I | 116 |
| | |
| ČÁST J - FUZZY-NEURONOVÉ SYSTÉMY | 117 |
| J.1 NEURONOVÉ SÍTĚ A FUZZY LOGIKA | 117 |
| J.2 NÁVRH FUZZY-NEURONOVÉ SÍTĚ | 118 |
| J.3 ADAPTAČNÍ PROCEDURA | 120 |
| J.4 FUZZY - NEURO MODELOVÁNÍ | 122 |
| Kontrolní otázky k části J | 123 |

| | |
|---|------------|
| ČÁST K - FUZZY-GENETICKÉ SYSTÉMY | 124 |
| K.1 GENETICKÝ ALGORITMUS | 124 |
| K.2 FUZZY-GENETICKÉ SYSTÉMY | 127 |
| K.3 FUZZY-NEURO-GENETICKÉ SYSTÉMY | 128 |
| K.4 NEURONOVÉ SÍTĚ V OBVODECH ŘÍZENÍ | 132 |
| Kontrolní otázky k části K | 135 |
| | |
| ČÁST L - PRAKTIČKÉ REALIZACE | 136 |
| L.1 KVALITATIVNÍ MODEL VYLUČOVÁNÍ TOXINŮ | 136 |
| L.2 SEMIKVALITATIVNÍ MODEL VYLUČOVÁNÍ TOXINŮ | 140 |
| L.3 FUZZY MODEL AKTIVITY KATALYZÁTORU (LMPS) | 142 |
| L.4 EXPERTNÍ ODHAD EFEKTIVITY NEKONVENČNÍCH MODELŮ | 145 |
| L.5 REGULACE INVERZNÍHO KYVADLA (LFLC) | 147 |
| L.6 KOGNITIVNÍ ANALÝZA MODELU ŽIVOTNOSTI PECE | 151 |
| L.7 FUZZY-NEURONOVÝ MODEL NELINEÁRNÍ SOUSTAVY | 153 |
| L.8 OPTIMALIZACE FUZZY REGULÁTORU POMOCÍ GA | 156 |
| | |
| ZÁVĚR | 159 |
| LITERATURA | 161 |
| | |
| SEZNAM PŘÍLOH | 164 |
| PŘÍL.1 Přehled typů a formalizací neurčitostí | 165 |
| PŘÍL.2 Množina řešení kvalitativního modelu reaktoru | 166 |
| PŘÍL.3 Matice semikvalitativního součtu | 166 |
| PŘÍL.4 Matice semikvalitativního součinu | 167 |
| PŘÍL.5 Matice semikvalitativního podílu | 167 |
| PŘÍL.6 Množina kvalitativních řešení modelu vylučování toxinů | 168 |
| PŘÍL.7 Semikvalitativní model vylučování toxinů z organizmu | 168 |
| PŘÍL.8 Semikvalitativní simulace vylučování toxinů - dotaz | 169 |
| PŘÍL.9 Množina semikvalitativních řešení simulace toxinů | 170 |
| PŘÍL.10 Systém LMPS - odpovědi simulace Příklad 1 | 171 |
| PŘÍL.11 Systém LMPS - odpovědi simulace Příklad 2 | 172 |
| PŘÍL.12 Systém LMPS - odpovědi simulace Příklad 3 | 173 |
| PŘÍL.13 Vstup/výstupní proměnné báze znalostí pro odhad životnosti pece pro pyrolýzu | 174 |
| PŘÍL.14 Pravidla fuzzy modelu životnosti pece pro pyrolýzu | 175 |
| | |
| REJSTŘÍK | 176 |
| | |
| Program, kterým byly kresleny obrázky v této knize (VISIO 4.0) | 179 |
| Knihy nakladatelství BEN - technická literatura | 182 |
| Prodejny technické literatury | 187 |